

PROTOKÓŁ

Komisji Doktorskiej do przyjęcia rozprawy doktorskiej i jej dopuszczenia do publicznej obrony oraz przyjęcia obrony rozprawy doktorskiej

mgr inż. Patryka Nowaka

Komisja powołana przez Radę Dyscypliny Inżynierii Mechanicznej Politechniki Poznańskiej w dniu 29 stycznia 2024 roku (Uchwała nr 4/III/01/2024) w składzie:

1. dr hab. inż. **Andrzej Gessner** – przewodniczący,
2. prof. dr hab. inż. **Adam Hamrol**
3. prof. dr hab. inż. **Michał Wieczorowski**
4. dr hab. inż. **Olaf Cizak**, prof. PP
5. dr hab. inż. **Bartosz Gapiński**, prof. PP
6. dr hab. inż. **Maciej Tabaszewski**
7. dr hab. inż. **Rafał Talar**
8. dr hab. inż. **Bartosz Wieczorek**
9. prof. dr hab. inż. **Andrzej Milecki** – promotor
10. dr inż. **Dominik Rybarczyk** – promotor pomocniczy

na posiedzeniu w dniu 9 lutego 2024 roku stwierdziła, że:

- mgr inż. Patryk Nowak przygotował rozprawę doktorską pt. „Sterowanie robotem za pomocą odpornego na awarie osi algorytmu bazującego na sztucznej inteligencji.”;
- mgr inż. Patryk Nowak przedstawił główne tezy rozprawy przed członkami Rady Dyscypliny Inżynieria Mechaniczna w dniu 23 czerwca 2023 roku;
- tematyka rozprawy odpowiada dyscyplinie naukowej – *inżynieria mechaniczna*.

Komisja proponuje:

- Powołać trzech recenzentów rozprawy spośród następujących osób:
 - prof. dr hab. inż. **Krzysztof Kaliński**, Politechnika Gdańska
 - dr hab. inż. **Piotr Woś**, prof. PŚk – Politechnika Świętokrzyska,
 - dr hab inż. **Konstantin Miatliuk**, prof. PB – Politechnika Białostocka
 - prof. dr hab. inż. **Mirosław Pajor**, Zachodniopomorski Uniwersytet Technologiczny w Szczecinie,

Podpisy członków Komisji:

1.	dr hab. inż. Andrzej Gessner – przewodniczący	—
2.	prof. dr hab. inż. Adam Hamrol	—
3.	prof. dr hab. inż. Michał Wieczorowski	—
4.	dr hab. inż. Olaf Cizak , prof. PP	—
5.	dr hab. inż. Bartosz Gapiński , prof. PP	—
6.	dr hab. inż. Maciej Tabaszewski	—
7.	dr hab. inż. Rafał Talar	—
8.	dr hab. inż. Bartosz Wieczorek	—
9.	prof. dr hab. inż. Andrzej Milecki – promotor	—
10.	dr inż. Dominik Rybarezyk – promotor pomocniczy	—